技術仕様書

Spotter Buoy

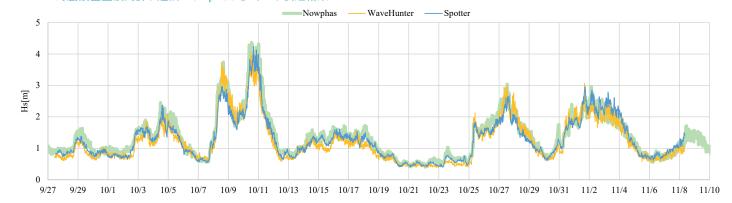
メーカー Sofar Ocean Technologies, Inc. W420×H310mm 寸法 7.45kg(バラストウェイト含む) 重さ 接続性 イリジウムSBD(サテライト) 太陽光発電、2W、6Vソーラーパネル×5 電源 バッテリー

リチウムイオン、容量13,400Ah、3.7V(充電式)

モーションデータ 東西成分、南北成分、高さ成分、緯度、経度 波動周波数レンジ 0.03~0.8Hz(30秒~1.25秒) 0~360度(全方向) 波向レンジ サンプリングレート 2.5Hz 測定精度 波高: ±2cm (視程、天候、GPSシステム配置による) 風向·風速 上記をもとに算出。 海面水温(SST) レンジ : -5℃~50℃、絶対精度:±0.1℃ 分解能:±0.02℃ 気圧計 レンジ: 700~1,100hPa 精度:25℃で±0.5hPa SDカード 3D変位時系列、16GB(最大容量256GB)

> リアルタイムおよび履歴データ出力、 Spotter設定、アラート、マップ、2way通信

海底設置型波高計や近隣 Nowphas とのデータ検証結果

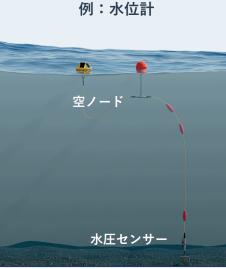


Smart Mooring

技術仕様

▼ 設置イメージ





Smart Mooring センサー

クラウドストレージ

水温 (Sofar) 精度:±0.1℃

分解: 0.02C

範囲:-5~50℃

水温 (RBRcoda3) 精度:±0.002℃

分解: <0.00005℃

範囲:-5~35℃

水圧 (RBRcoda3) 精度: フルスケールで±0.05%

分解: フルスケール < 0.001%

頻度: 2Hz

校正深度: 20dbar、50dbar

流速•流向 **TBD**

その他 お問い合わせください。

※Smart Mooringの最大展開深度は50mです。

